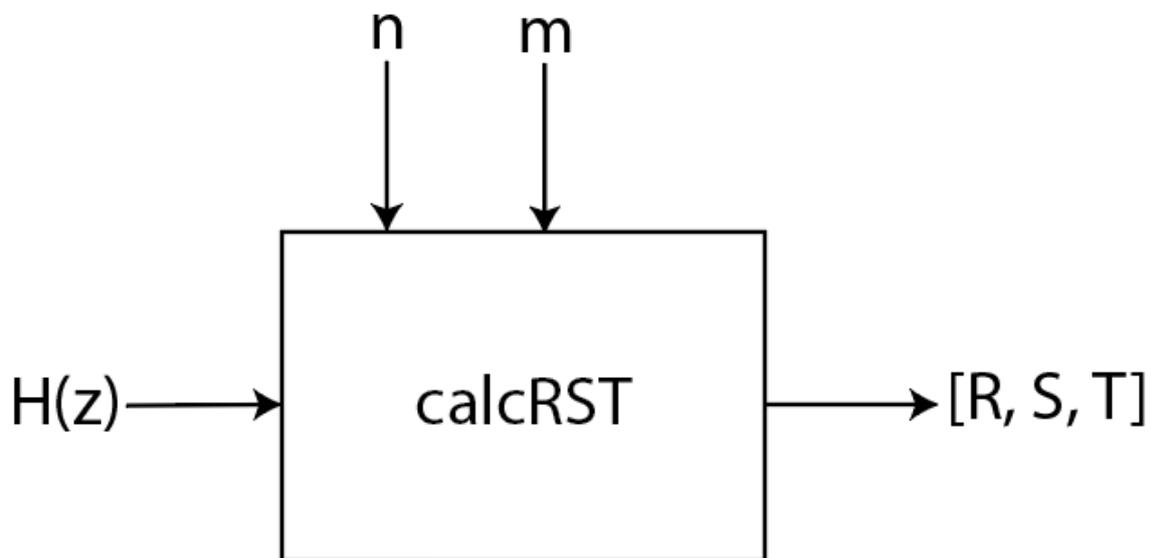


- ① Calcul de  $G(z)$ ,
- ② Calcul de  $H_D^+(z)$  (régulation),
- ③ Fixer le degré de  $R(z)$  et  $S(z)$
- ④ Identité de Bezout :  $\rightarrow$  calcul de  $R(z)$  et  $S(z)$ ,
- ⑤ Calcul de  $\frac{B_m(z)}{A_m(z)}$  (poursuite)
- ⑥ Calcul de  $T(z)$



**H(z) : fonction de transfert en z identifiée**

**n: ordre denominateur**

**m: ordre numerateur**

Notre projet consiste à réaliser une identification de système afin de le corriger. Nous avons réussi à identifier les paramètres du système (Theta) et à en extraire une fonction de transfert en z. L'objectif maintenant est de corriger ce système avec une correction RST. Réaliser un algorithme de calcul du RST à partir d'une fonction en z pour n'importe quel ordre du système.

Réalisation du bloc fonction de calcul des polynômes R, S et T.

Possibilité de faire des fonctions intermédiaires.

Possibilité de rajouter des paramètres ou des entrées.