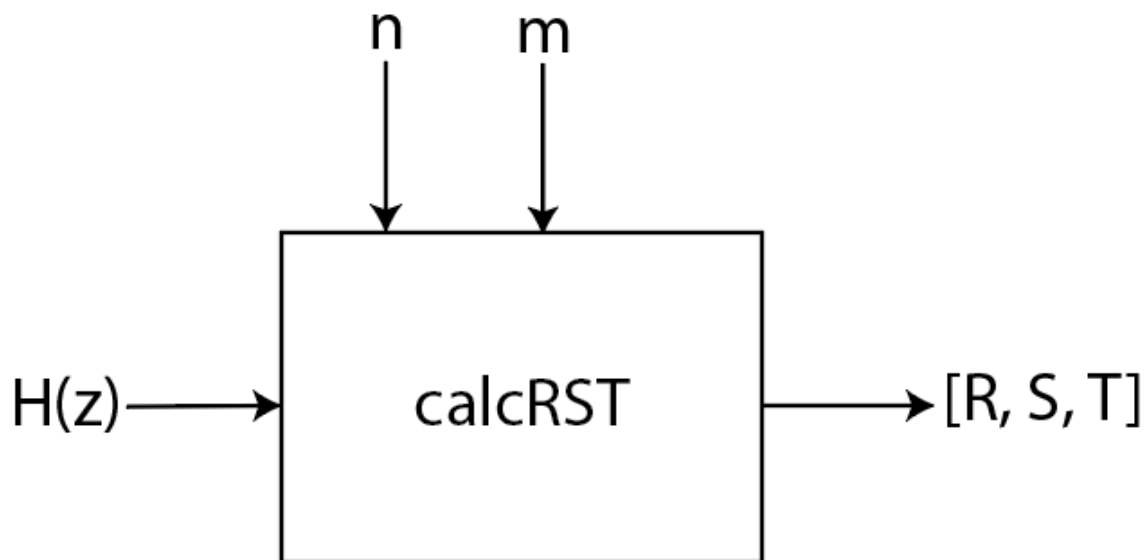


- ① Calcul de $G(z)$,
- ② Calcul de $H_D^+(z)$ (régulation),
- ③ Fixer le degré de $R(z)$ et $S(z)$
- ④ Identité de Bezout : \rightarrow calcul de $R(z)$ et $S(z)$,
- ⑤ Calcul de $\frac{B_m(z)}{A_m(z)}$ (poursuite)
- ⑥ Calcul de $T(z)$



H(z) : fonction de transfert en z identifiée

n: ordre denominator

m: ordre numerateur

Notre projet consiste à réaliser une identification de système afin de le corriger. Nous avons réussi à identifier les paramètres du système (Theta) et à en extraire une fonction de transfert en z. L'objectif maintenant est de corriger ce système avec une correction RST. Réaliser un algorithme de calcul du RST à partir d'une fonction en z pour n'importe quel ordre du système.

Réalisation du bloc fonction de calcul des polynômes R, S et T.

Possibilité de faire des fonctions intermédiaires.

Possibilité de rajouter des paramètres ou des entrées.